

光子视觉

人眼	光子视觉
单眼：调焦距、调进光量	单相机：镜头调焦距、调进光量
视网膜（椭球面）	CMOS（类视网膜）（平面）
双目视觉原理、“视差较”	虚拟矩阵相机和伺服电机（双目或多目）、POS 定位置（X、Y、Z）姿态（ φ 、 w 、 k ）、左氏测量规则。
	光学遥感摄影测量学
$E = h\nu \qquad p = \frac{h}{\lambda} = \frac{h}{c} \nu$	
①三百种色彩； ②0.1mm 精度； ③视网膜椭球、XY 非线性变换； ④无绝对标定； ⑤概率非精确计算。	①十亿种色彩 ②纳米级精度 ③类视网膜 CMOS 是平面、XY 线性变换； ④有绝对尺寸标定； ⑤可以做精确计算。
光子（色彩）空间数据、三维空间数据（相对）、相对空间数据、曲率空间数据（相对）。 从具象数据到抽象数据只能做概率计算，得不到精确的确定性数据。	光子（色彩）空间数据、三维空间数据、绝对空间数据、曲率空间数据。（左氏空间数据）。 从具象数据到抽象数据能做概率精确的计算，得到确定性数据。 光子计算从光子视觉光子测量计算、光子匹配计算、光子模型计算、光子数据特征提取计算；光子多层次分布式存储；光子计算、光子分布式存储共同构成光子计算机体系。